够日本 國特許 庁(JP)

① 特許出顧公開

# ® 公開特許公報(A)

平2-176612

ØInt.Cl. <sup>□</sup>

總別記号

庁內整理番号

@公開 平成2年(1990)7月9

G 02 B 13/18

8106-2H

審査請求 未請求 請求項の数 3 (全16)

69発明の名称

内視鏡用対物レンズ

②特 顧 昭63-329191

勉

❷出 顋 昭63(1988)12月28日

 \_\_\_\_\_\_\_\_\_

東京都渋谷区幡ケ谷2丁目43番2号 オリンパス光学』

株式会社内

⑪出 願 人 オリンパス光学工業株

東京都渋谷区軽ケ谷2丁目43番2号

武会社

**函**代 理 人 弁理士 向 寛 二

श्रा अस १९

i. 発明の名称

内視鏡用対物レンズ

- 2. 特許請求の範囲
- (1) 物体側が順に第1群と第2群とからなり、 前記第1群の敗も像側の面と前記第2の最も物体 側の面とが共に正のパワーを持ち、又以下の条件 を満足することを物節とする内標短目対物レンス。
  - (I) 0.21 < L/t < 0.5
  - (2)  $0.8 < \frac{\pi}{2} / f_1 < 3$

ただし、しば全系の前側焦点位置から数りまで の空気模算長、fは全系の焦点距離、fiは第1群 の集点距離、fiは第2群の焦点距離である。

(2) 絞りを決んで物体側に平行平筋波を、像側

面であることを特徴とする内視鏡用対物レー

- (3) 物体側から順に関1部と第2群から; 前記第1器の最も像側の面と前記第2群の3 体側の面がいずれも正のパワーを有し光軸; れるにつれて独準が徐々に弱くなる部分を; いる非球面であることを特徴とする内視鏡」
- 3. 発明の詳細な説明

[産業上の利用分野]

本勢明は、気管支援等の外級の総い内視! いられる判物レンズに関するものである。

[従来の技術】

気管支護等の内視鏡は、保を細くする必! り、ものため対物光学系も、怪を小にしな! ならず、イメージガイドや固体最後祭子の!

特関平 2~176612(%

な構成のものが用いられることが多い。

この従来の内視鏡規対物レンズは、間に絞りを はさんで接合したカバーガラスと平凸レンズから なる第1群と、歯体側に凸面を向けて風靡された 平凸レンズの第2群とより撥成されている。そし てこの小さな経のレンスでも加工性のよい平凸レ ンズの第2群をイメージガイドや固体提供素子に 格爵すれば、イメージガイドや固体指揮衆子とレ ンズの間にスペーサーをはさまずにすむため、レ ン大外径と光線隔との永裕がとりやすいという刺 点がある。このレンズ構成の第2群は、フィール ドレンズの役目をはたしており、射出曜を十分通 方にもっていくことにより像団上における生光線 の傾きを排えている。これによってファイバース コープでは、イメージガイドの周辺部において光 束が組めに入射して光弦の損失が習火するのを防 いている。

近年、飢饉支頭等の内視線に対しても広角化の 契望が確まっており、機径の内視鏡が適用される 分野でも視野角が50°を越えるものが主流になり

3

平面つまり第21図に示す絞りの位置と一数する。そして関面に示すように射出角最大の光線の射出角が、通常使用時の視野角120°を想定して光線に対し60°になるように第3面での光線高を設定してある。

第21図の光線図から明らかなように、像高が小さく複野角が狭い時は、最大像器における脳の球面収養の無はそれ程問題にはならない。 しかし 優高を大にして提野角を広くすると瞳の球面収差が急慢に増加するため絞り位置から像器の穴さな

第21回においては、全像高にわたって射出壁が無限速にあることを想定しているが、襲撃には 疲りが配置されるため、第22回には前連のレン ズデーターのレンズ系において絞りの中心を物点 つつある。そのため従来のようなそれ復視野 広くない対称レンズでは問題にならなかった 関する収差が問題になる。

第21回は、特開留61-28965年公 レンズ系においてカバーガラスを除いたもの 射出煙が無限差にあると想定して、像面側か 館に平行に光聚を入射させた時の光線図であ このレンズ系のデーターは次の通りである

 $d_e = 1.75$?$   $n_z = 1.283$   $v_z = 4$   $r_z = -1.7157$ 

 $d_3 = 0.1667$ 

r.= 1.6621

 $d_1 = 1.8318$   $n_6 = 1.883$   $\nu_8 = 40$   $r_5 = \infty$ 

f = l

上記のデーターは、前記公報に記載されて 条件を納足するもののうちで最も好ましい値 定されているものである。

このレンズ系では、前側角点位置は、第2

ので、全発線の新出角が像高と共に急激にし、イメージガイド周辺部での伝送過失が増る、又便怪鏡のようにリレー系を用いている鏡に思いては、離外梅点に関する膣が緩服倒うまくリレーされず、軸外梅点からの光東が一系の途中でけられてしまうために、同様に固辺部で光量の損失が強大する。

又単指カラー図体機像電子を開いたスコー おいては、上記の影響によって色色を開いたスコー が発生する。即ち単板カラー団体機像景子では 極端の表ラーフィルターが配置されて が、このカラーフィルターと発電機部は、 に密替しているのではなく、ある程度の向っ にないる。そのため、本系ならフィルターを した光のみを光電変換部に到達させなばな

特闘平 2-176612

セントリック光学系が要求される。

[発明が解決しようとする課題]

以上のように絞りを近軸の前割無点位置近缘に 配載する構成の対機レンズは、広角化した場合金 像高にわたって出射主光線の焼きを小さくするの は困難であり、イメージガイドおよび個体過像素

7

第2群 II の極体側の面が同様に正のパワーの課面である。尚この第1 図の側では、第1 群(が平凸レンズでその平面側に絞り S を設け更にカバーガラスC を配置してある。又第2 詳』は平凸レンズである。そして能配の条件(1)、(2) を施足するものである。

子を用いた内視鏡のいずれも上記のようなR を並ずる。

本発明は、以上の問題点を除去するためので、視野角を広角化しても像の全面にわたっ 光報の傾きを十分小さく出来る内視鏡用対を 大を提供することを目的とするものである。

「練題を解決するための季段]

本発明の内視鏡閉対物レンズは、物体側をに第1階と第2群とよりなり、前記第1群の像側の面と、前記第2群の最も物体側の面を正のパワーを持つ球面であり、次の条件 | 1)を設足するレンズ系である。

- (1) 6.21 < 1/1 < 0.5
- (2)  $0.9 < f_2/f_1 < 3$

ただし、には全系の前線無点位置から終りの空気奏算長、では全系の無点距離、こは3の無点距離、こは3の無点距離、こは3の無点距離である。

上記の通り本発明の対象レンズは、 例え K 図に示すような第し群 I と第 2 詳 II とより 5 第 1 群 I の 像 側の 面が 正の パワーの 緑面で ま

8

が90°以上であっても出射主光線の傾角が, なる。

この条件 (1) で下限の 0.21以下であると 6 大きくなるにつれて、出射主光線が光軸 4 又上限の 0.5 より大になると出射主光瓣がう う離れる方向に傾くため共にイメージガイー レー系での光質の微失が増大し、又単複カミ 体優健子を用いた内視線では色シェーディ が発生するので好ましくない。

条件(2) は、最大機高における主光線の前 乳んどなくした時の中間像高における主光を きを減少させ、かつ腹の収益と優の収差のリ スを適正にするための条件である。

条件 (L) を満足するようにして最大像高 > る出財主光線の傾きをなくしても、鱧の緑 ®

特闘平 2-176612(4

このため、最大像高とともに中間像高でも主光線の傾きを小さくするためには、瞳の球面収差の絶対盤を減少させわばならない。 またこの収差の発生は主光線が適度に展展することによるものであるから、本発明の対徳レンズのように単純な構成のレンズ系では同時に機型歪曲収差の増大につながる。

条件(2) は、以上の点を考慮して設けたもので、第2群のパワーを第上群のパワーよりもあまり強くしないようにして瞳の収差の発生を抑制するようにした。つまりこの条件(2) を満足するようにすれば襞の収差の発生が少なく、係の球面収差の発生もそれ程大きくならず、像に関しても醸けしても全体的に性能のバランスのとれた対物レンズになし得る。

条件(2)の下限の9.8以下になると第2群のパワーが強くなりすぎて順の収差が悪化し、第23 図に示す曲線の曲がりが増大して全ての機高にわたって思射主光線の傾角を小さくすることが困難になり又原曲収差も増大する。また条件(2)の上

1 1

一般に非球面は次の式にて表わすことが出来 る。

P=1でB. E. F. G…がすべて日の組合は 上記式は球菌を嵌す。

本発明の対物レンズは、前配従来例の特別項 6 1 - 1 6 2 0 2 1 号公報のものとは異なり、総 りより扱方のレンズ系における聴の収差を補正す 限の3を越えると第1所のパワーが強くなり
て、像の緑面収差が増加し結像性能が劣化す
本発明の対象レンズにおいて、収壊を一層 に補正するためには平凸レンズに高屈折率の を用いればよいが更に次の条件(3)を補足す とが雪ましい。

#### (3) $d_{\bullet}/f < 0.4$

ここでd.は第1群の平凸レンズの映面と第の平凸レンズの曲面との顎の関脇である。

この条件 (3) を満足すれば、ベッツバール それ程大にならず又各種のパワーも小さくて ので数に関しても瞬に関しても収差の発生を 能に抑えることが出来る。またレンズの序を きくとれるためにレンズ加工上も有利である

前述のような構成の本発明の対物レンズにて受に非球面を導入すれば瞬の球面収益をコロールする自由度が大幅に増大するので、空の便きを全傷高にわたって小さくし、しかも系に比べて一層容易に極の球面収益を除去

1 2

は、前途のように変質問題を挟んで簡級を失 1 群、第2群として扱うことが安当である。 て前途のように晦の収差をコントロールする 度を増大させるために設ける非球面は、第1 第2群の正のパワーの展析面に導入すること ましい。

そのため本奈明では、被りを挟んで物体側 行平両板を又像呼に正のパワーの医術頭を有 レンズを配置した第上部と更に物体解に正の 一の屈折面を有する第2階とにて構成し、第 の物体側に非球菌を有することが望ましい。 てそれは光軸から離れるにつれて曲準が徐々 くなる部分を含んでいる非球菌である。

型に前紀のような第1部と第2階とからな 群構成であって、第1群の最も像側の国と第

時期平 2-176612(

時間に非球菌を用いて酸の球面収差を一層少なくなし得るものである。しかし L/f および f₂/f₁ を次の条件 (1'). (2') の範囲内の値にすれば一層好ましい。

 $11^{11} - 0.5 < L/t < 0.3$ 

[2'] 0.5< f₂/f₁ < 3

15

第1 農の平凸レンズの肉厚である.

この条件の上限又は下限を増えるといずれも第 【静で非点収差、コマ収差等の非対称性の収差の 発生が大になり全系でもこれら収差を補正しされ ないので鉄ましくない。

尚上記条件(4)の代りにdz/{r:i が次の範囲を 満足すれば一層好ましい。

0.8 < d2/T+1 < 1.15

又第1群、第2群の両方共非球菌を用いた対象 レンズの場合、次の条件 (5) を構足することが望ましい。

(8) 0.8 < da/1rs1 < 2

尚 z a r は、 第 1 群の凸面の光質上での曲率半程を示し、 非球面の式において 2 次の係数 B のみあるいは B と C と の組合わせで表わされる場合もそ

条件 (2°) は対筋レンズの総合的な性能のノスをとるためのものである。

政商系の場合、騒の収金の関係から第2番ワーをあまり小さくすることが出来なかった。 しまった。 では非球面を用いれば第2群のパワーをすることが可能である。 そのため 1 \* / f ・ の ₹ さくすることが可能になる。 しかしあまりましてすぎて 0.5 以下になると、 題の球面収益する時に結構に関する軸外の収差が補重しまくなるため好ましくない。

また条件 (21)の上限の3を越えると第18 ワーが強くなりすぎて、像の雰面収差が増り 像性能が劣化する。

又物達のように第1群が正のパワーの常面 し、第2群のみが正のパワーの非接面を有? 物レンズの場合は、次の条件 [4] を満足する が望ましい。

(4) 0.5< d./|r.| < 1.7

ただし口は第1年の像側の面の曲単半億、

16

が大きくなりすぎ金系でもこれを補正出来。 しくない。1.2く da/|ri| く1.5 であれば愛に

間以上説明した第1群は絞りが平凸レン、 面上に配設されても第24回のようにそれ; 体側へ離れて配置されてもよい。 又第1 群。 側の面は平断でなくともよく、前記兼存をも る構成であれば、本発明の目的を送成し得。

〔笑施词〕

夹施钢 1

z = 1.000 , F/2.031 ,  $2 \omega = 100^{\circ}$ 

IH = 0.731; 、 物体距離 = -26.0000

-d<sub>1</sub> = 0.6000 η<sub>1</sub> = 1.88300 ν, =

## 榜開平 2-176612€

```
d, = 0.69!2
                                                                            n. = 1.88300
                                     v_1 = 40.78
     d. = 1.7865
                    n = 1.88300
                                                        12=∞ (股り)
r_0 = \infty
  |1/i| = 0.311, f_1/f_1 = |r_4/r_3| = 0.92
                                                            da = 1.3082
                                                        Fa = -1.3975
実路例 2
                                                             d_{z} = 0.2004
     f = 1.000 \cdot F/2.040.
                                2 \omega = 120^{\circ}
                                                        r_4 = 2.096?
     j∦= 0.8225 .
                    物体距離= -20,0000
                                                            d_4 = 1.7392
                                                                            m . = 1.88300
     d_1 = 0.8000
                    \eta_1 = 1.88300
                                                          |1/f| = 0.221 , f_{+}/f_{1} = |f_{+}/f_{2}| = 1.5
実飾倒4
    d. = 0.9196
                    n = # 1.88300
                                                             f = 1.000 . F/2.026 .
                                                                                        2 ω = 140°
r_{5} = -1.6722
                                                                            椒烙師即 = -20,0000
                                                            [i] = 1.0104.
    d_* = 0.2000
                                                        £ , = 00
r.= 1.6732
                                                            d 1 = 8.8086
                                                                            a , ≈ 1.88308
    a_1 = 1.7781
                                     y_4 = 40.78
                    a = 1 88300
                                                        г₃≃∞ (絞り)
± 4 = 00
  ||f||/|f|| = 0.496. |f_3/f_1| = |c_4/r_3| = 1
                                                            d_{z} = 1.3012
                                                                            n = 1.28300
実 協 拠 3
                                                        r_1 = -1.3342
                                                            d_1 = 0.2004
     f = 1.080 , P/2.023 .
                                2 \omega = 120
                                                        r + = 2.2681
    J#= 6.9063 . 物体距離 = -20.0000
                                                            d_4 = 1.7271
                                                                            n_1 = 1.88300
                                                                             2 0
                      19
                                                             IR = 1.2913 .
         □ 0.233
                                                             d = 0.8675
実施例 5
                                                        r:=∞ (放り)
     \bar{z} = 1.000 , \bar{z}/2.000 .
                                2 \omega = 120^{\circ}
                                                             d_2 = 1.3523
                                                                             n_z = 1.88300
    /H= 1.1378 , 物体距键= -20,0000
                                                        r a = -1.3523
y_{-1} = -00
    d. = 0.7544
                                                             d_a = 0.5315
                    n. = 1.88300
                                                        r.= B.9727 (非深面)
[:≖∝〔鮫り〕
                                                             d. = 1.0650
                                                                            n_a = 1.81633
    d. = 1.2552
                    n z = 1.88300
                                     \nu_{*} = 40.78
                                                        r , = ∞
r_* = -1.2552
                                                          非双面系数
    d_0 = 0.6271
                                                             P = -1.2933
r==1.8626 (非球面)
                                                          \xi/f = 0 , f_z/f_1 = 1.393 , -(d_z/r_z) = 1
    d. = 1.1437
                    n_0 = 1.88900
                                     v. = 40.78
                                                          \{d_2+d_1\}/f_2=1
7 c = 00
```

実銷例7

非球面係數

特開平 2-1766126

 $n_{\tau} = 1 88300$ ν<sub>z</sub> = 40.78  $d_2 = 1.3793$ r 1 = -1.2525  $d_3 = 0.6348$ r.= 1.654L (非球面)

d. = 1.1530  $n_1 = 1.88300$ = 40.78 7 , = 00

#### 非常愿係数

P = 1.0000, E = -0.16840F = 9.10370 .  $G = -0.33057 \times 10^{-1}$ L/f = 0.035,  $f_*/f_1 = 1.321$  $-\{d_2/r_3\} = 0.942$ ,  $\{d_2+d_3\}/f_2 = 0.989$ 

#### 突飾例8

 $\hat{\tau} = 1.000$  , f/2.006 ,  $2 \omega = 120^{\circ}$ !H=!.1424 . 機体距離=-20.0000 d1 = 0.7675 '  $n_1 = 1.88300$ г₂ ⇒ ∞ (設り) n = 1.883B0 = 40.79a. = 1.4845 ra=-1.1544 (非珠頭)

2 3

r.=1.9208(非珠面)

d = 0.7019

=40.78d. = 0.9692  $n_s = 1.88300$ 

### 非球面係数

rc= ∞

 $P_{-2} = 1.0000$  ,  $E_{-9} = -0.12612 \times 10^{-4}$  $F_{B} = 0.38562 \times 10^{-1}$ ,  $G_{B} = 0.63516 \times 10^{-1}$ 非球頭係数

P . = 1.0000 . E . = -0.90575×10-1  $F_{-4} = 0.11785 \times 10^{-3}$ ,  $G_{-4} = 0.42079 \times 10^{-3}$ L/f = -0.084 .  $I_2/f_3 = 1.723$  $-(d_2/r_1) = 1.298$ ,  $(d_4/d_2)/\bar{r}_2 = 0.976$ 赛 節 例 1 G

f = 1.000 , f/1.983 ,  $2 \omega = 140$ 18 = 1.3506 . 物体距照= -20.0000

г.= 1.7406 (非球菌)

00683.4 = 10 d. = 9.9638 Co = ∞

### 非球面係数

 $P_{+} = 1.0000 \cdot C_{-} = -0.15195 \times 10^{-1}$  $F_1 = 0.3(605 \times 10^{-1})$ ,  $G_2 = 0.50240$ ; 非球面係数  $P_{A} = 1.0000 \text{ , } E_{A} = -0.63894 \times 10^{-1}$  $F_4 = 0.25671 \times 10^{-2}$ .  $G_4 = -0.655555$ :

i/f = -0.144.  $f_{i}/f_{i} = 1.598$ 

#### 実施例 8

 $\ell = 1.000 \cdot F/1.992 \cdot 2 \omega = 120^{\circ}$ Ill=1.0912 . 物体矩轴=-20.0000 - - - O

 $-(d_a/c_a) = 1.286$ ,  $(d_a+d_a)/f_a = 1.109$ 

 $d_1 = 0.7331$ a. = 1.88300 テャ≕∞ ( 較り)  $n_2 = 1.83300$ de= 1.4544

ra=-1.1203 (非级面)

d. = 9.6803

r.=i.6087(非深面)

n. = 1.88300 a. = 1.1334  $r_{\rm B} = \infty$ 

# 非珠面係數

 $P_u = 1.0000 . E_0 = -0.28590 \times 10''$  $F = 0.16984 \times 10^{-1}$ , G = 0.26784**新取面係的** 

P . = 1.0106 . E . = -0.72682 × 10 "  $F_4 = -0.20954 \times 10^{-2}$ .

 $G_4 = -0.49935 \times 10^{-8}$ 

1/t = -0.190 ,  $f_{*}/f_{*} = 1.250$ 

 $-(d_2/c_3) = 1.241$ ,  $(d_3+d_3)/f_2 = 1.230$ 

ただしょ. たま. …はレンズ各面の曲率率: . de. …は各レンズの歯厚および空気間隔

ne. …は各レンズの周折率、vi. vo. …は:

#### 特關部 2-176612(8

かなった内視鏡用対物レンズである。

 $x = cy*/(1+\sqrt{1-bc_*x_*})$ 

第2件の平凸レンズの項材をn,とすると上記の 式のPをP=1-n<sub>i</sub><sup>1</sup>とすれば、平凸レンズにお いて平面側の無限適物点に対して光母高によらず 球面収差を完全に除去できる。

この実施例をは、第1群において不遊点を、第

2 7

殿を同一にした場合、弾箭系と比較してより像器 を高めることが出来るためである。

以上のようにこの実施例は、壁の収差を良好に 補正し得ると同時に結像に関する収差も良好に補 歪されている。

球面般蛇は関しては、第2群の凸面を通過するマージナル光線の光線底が低く、非球面を用いたことによる影響をほとんど受けることがないので、前述の球面系の場合と間様に考えてよい。したがって第1群のパクーが第2部のパワーに比べて相対的に強くなりすぎないようにすればよい。この関節網では、元/f。=1.325 であり、第1群のパワーが必要以上に強くならないようにしている。

非点収差、コマ収差に関しては、第2群の凸面

2 群において球面収養のない非珠面平凸シン 用い、気に下記の式を満足するようにして絞 こと時間供点位置を一致させ、腰の球面収差 全に除去し、全像高にわたって射出睫を無視 して主光線の傾きを完全に除去している。

 $(\mathbf{d}_{z} + \mathbf{d}_{z})/\mathbf{f}_{z} = 1$ 

ただし上記式でdiは第1群の平凸レンズの 厚、diは第1群と第2群の空気間関、fisは第 の焦点距離である。

又この製施網は、登曲収差も可成り良好にされている。球節系のテレセントリックな光の最大像階における電曲収差は、半画角を ω ると 1 〇〇(1 — cos ω) [ % ] と云う文でされ、 ω = 60° とすると=50 %になる。この例は、半圏角が60° であるが、最大像高にお致曲収差は~33.7%であって、球面収泡と比てかなり減少している。

これは第2部に非球菌を用いたことによっ 第2群の凸面の曲率が光軸から離れる<del>まつ</del>に て弱まっているため、複野角および全系の熱

28

**特閉平 2-176612€** 

会施例では、第7図に示すレンズ構成で、基本的には実施的5とほぼ同じである。つまり第1時の凸面のほ心付近に敷りを配設し、第2群の凸面は双曲面ではなくて任業の多項式で表わされるものであるが、有効程内での形状は、ほぼ双曲面に

3 1

る。したがってこの面の形状は、光頭から離れる 部分でかつ実際に光線が過る部分が光幅上よりも 曲率が移くなっている。この第2群の非球面化に よってメリジオナル無面が正の側へふくらむ傾向 を失する。この傾向が過まると保高のにとて でメリジオナル像面が急適に変化しいました。 い。そのため第1群の凸面を非球面とすることに よりこの傾向を補近するようにした。

非点 収差に関する第2 群の非球面の作用は像高が低い部分では領正通剰の傾向にあり、 後高が高い部分では領正過剰の反合いは弱まっている。 そのため中間像高におけるメリジオナル像面のあくらみを抑えかつメリジオナル像面全体を近軸像面に近づけるためには第1群において像高の小さい部分では非点収差を認正不足気味にし、 像高の大

以上の実施例5乃至実施例7は、球菌を4 第1部と非球菌を設けた第2時よりなりいう 非点収差、コマ収塑の発生を抑えるために自 条件(4) を撤足している。

契範例 8 乃至夷施例(ひは、夫々勢 8 図 7 しの図に示す通りである。これら実施例は3 の凸面に加えて更に際し得の凸面にも非球でいたものである。これらの実施例も瞳の収まとして影響を与えるものは、第 2 群の凸を

3 2

**快關平 2-176612(1(** 

鏡側もこれを摘足している。

本発明対物レンズの第1群の平凸レンズの尾折 単は、ベッツパール利および第1群での球崩収 着、膿の周辺を通る触外光線の収差等を考慮して 1.65以上であることが望ましい。このことは、祭 1 様が球断系であるか非球面を用いるかには関係 ない。

又実施例 5~10のように繁2時に非球面を用いる場合、この非球面は、糖の収差を最大像高まで十分に補正するためにその非球面化の配合いが十分大きいことが望ましい。十分大きな視野角を得るためには、第1群の主先線の展りを考がして第2 群における仮想的な際の開口数を少ならとも0.5 程度は健保する必要がある。そのため第2 群の非球面形状は、非球面を繋わす式の少を面のパワーで規格化した値が、「n・一」)/c・・が6.5 のところで十分に非球面の光軸上の複算曲率で c・・・・ は 2 群の非球面の光軸上の複算曲率で c・・・・ は 1/(28・・C・) である。

又非環面化の度合いdx、は次の式で距离される

3 5

スよく補正し得るものである。

#### 4. 図面の簡単な説明

第1国乃至第10回は失々本発明の皮施例1乃至実施例10の断菌因、第11回ない次第20回 は本発明の実施例1乃至実施例10の収差的級 関、第21回、第22回は従来の内視鏡対験レンズの断面図、第23回は出財主光線傾角の曲線 図、第24回は本発明対象レンズで第1群から終 りを能した例を示す図である。

> 出騒人 オリンパス光学工業株式会社 代理人 向 夏 二

ものである.

ax. = x.- (yº/r.'\*)/(1+ / T-Py\*/t.'\*)
このax. を面のパワーで現格化し
ax.(a.\*!!/r.が、y.(n.~!)/r.'=0.5 の時に
式を満足すればよい。

 $\delta x (n-1)/r_4$  < -0.01

上記の式で、符号が負になっているのは、 値が像の方向を正にとっているためである。 がって上記式の不等号は、非球面の度合いが なる方向であることを示している。

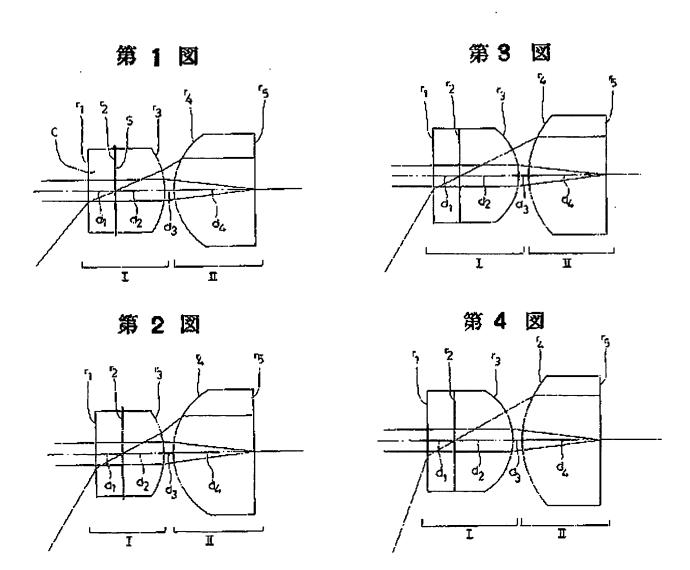
以上のレンズ系中に非球面も同いた本発明 レンズの場合も、第24回のように絞りと第 の絞り側の面とは軽れてもよい。, この場合 の値は、第1群の中内厚ではなく、 続りから 群の像側を向いた凸面まで距離をこの凸面を もレンズの配析率で複算した値にすればよい

本免明の内視鎖対物シンズは、以上説明し 成にして、視野角を広角化にしても主光線の で小さく出来、又順の収差と結像の収差をバ

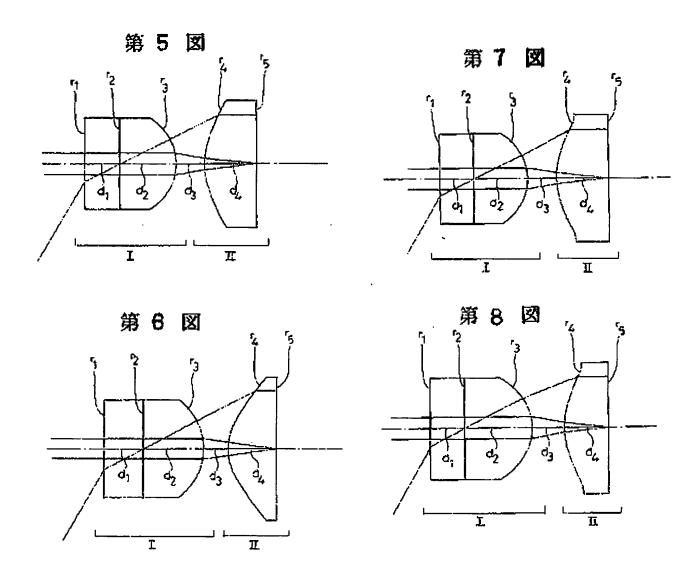
3 6

【発明の効果】

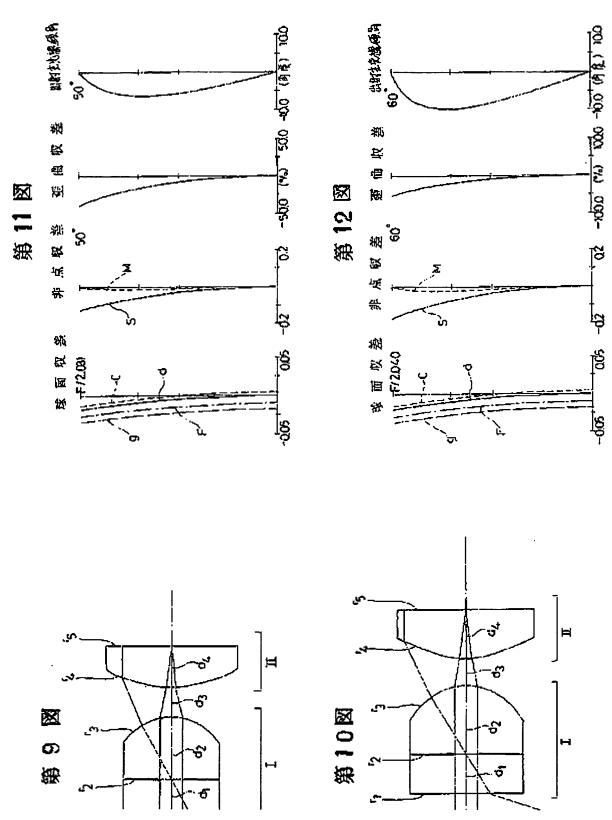
# **特開平 2-176612()**

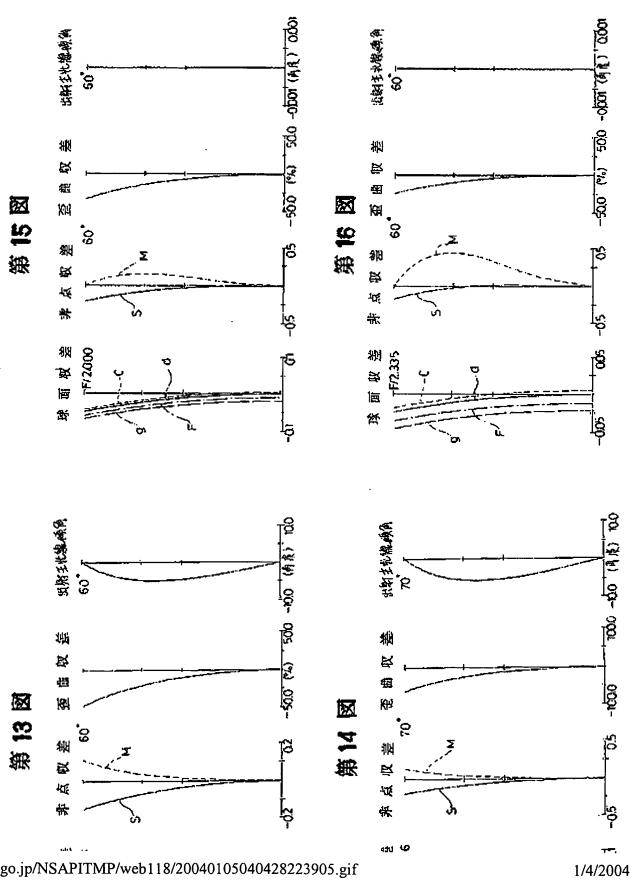


**特開平 2-176612(1:** 

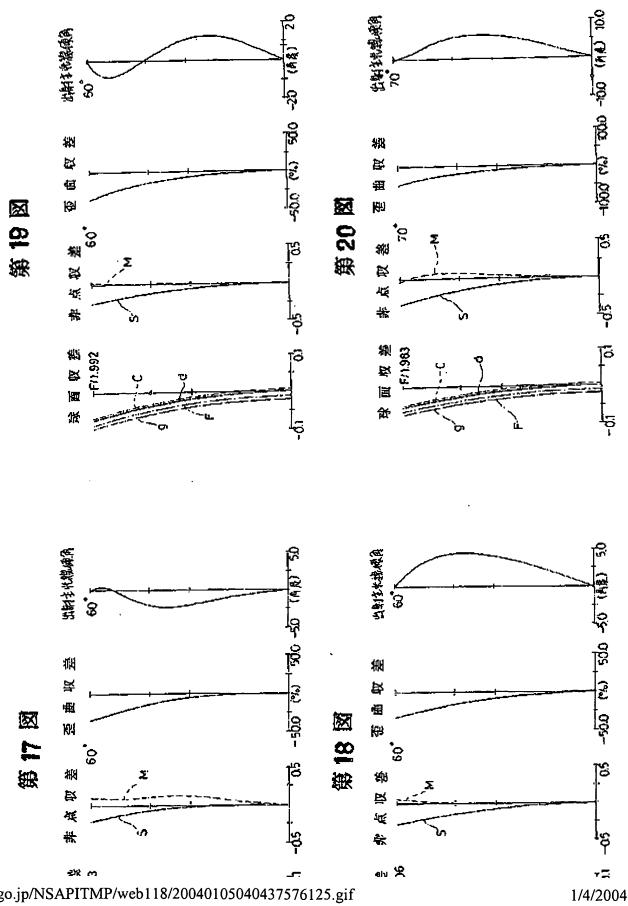


# 特勝平 2-176612(1

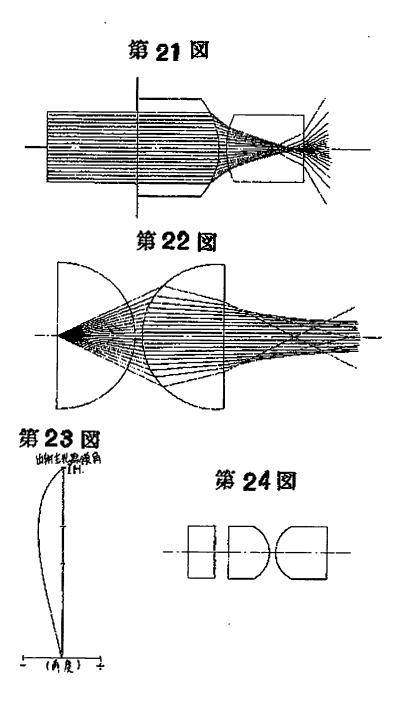




特別平 2-176612(1



特開平 2-176612(16



# PATENT ABSTRACTS OF JAPAN

(11)Publication number:

02-176612

(43)Date of publication of application: 09.07.1990

(51)Int.CI.

G02B 13/18

between the aberration of the pupil and the aberration of an image. Consequently, the inclination of the main light beam is reduced sufficiently over the entire plane of the image even when the visual field angle is made large.

(21)Application number : 63-329191

(71)Applicant: OLYMPUS OPTICAL CO LTD

(22)Date of filing:

28.12.1988

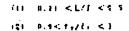
(72)Inventor: IGARASHI TSUTOMU

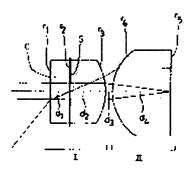
## (54) OBJECTIVE LENS FOR ENDOSCOPE

### (57)Abstract:

PURPOSE: To reduce the inclination of a main light beam even when a visual field angle is made large by composing the objective lens for the endoscope of a 1st group and a 2nd group, providing spherical surfaces which have positive power as the surface of the 1st group which is closes to the image side and the surface of the 2nd group which is closest to the object side, and satisfying specific conditions.

CONSTITUTION: The objective lens consists of a 1st group I and a 2nd group II in order from the object side and both the image—side surface of the 1st group and the object—side surface of the 2nd group having positive power and meet requirements shown by inequalities 1 and 2. In the inequalities, L is the air converted length from the front focus position of the whole system to a stop, (f) the focal length of the whole system f1 the focal length of the 1st group, and f2 the focal length of the 2nd group. In this case, the inequality I is the requirement for reducing the tilt angle of a main projection light beam at the maximum image height in consideration of the spherical aberration of a pupil and the inequality II is the condition for the reduction of the inclination of a main light beam at the maximum image height when the inclination of the main light beam at the maximum image height is nearly eliminated and the optimization of the balance





# LEGAL STATUS

[Date of request for examination]

[Date of sending the examiner's decision of rejection]

[Kind of final disposal of application other than the examiner's decision of rejection or application converted registration]

[Date of final disposal for application]

[Patent number]

[Date of registration]

[Number of appeal against examiner's decision of rejection]

[Date of requesting appeal against examiner's decision of rejection]

.[Date of extinction of right]

Copyright (C); 1998,2003 Japan Patent Office